## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number :

11-053153

(43)Date of publication of application: 26.02.1999

(51)Int.CL

GO6F 3/14

(21)Application number : 29 183173

(71)Applicant: NONOMURA YUUSUKE

(22)Date of filing:

23.06.1997

(72)Inventor: NONOMURA YUUSUKE

(30)Priority

Priority number: 09165203

Priority date: 06.06.1997

Priority country: JP

### (54) INFORMATION INPUT DEVICE AND METHOD THEREFOR

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To transmit information without touching a mouse or keyboard and to obtain a feeling of pleasant use and very small-sized constitution by detecting a specific feature of a nail or the position of a body fitted on the surface of the nail or specific feature variation and inputting information with its variation information.

SOLUTION: This device consists of indexes 1 to 3 stuck on the surface of the nails, an image pickup means which picks up an image of them, and a position detecting means which detects the positions of the indexes 1 to 3. The indexes 1 to 3 are seals which have red surfaces formed of vinyl, paper, etc., and sticky surfaces as their reverse sides and can easily be stuck on the surface of the nail. Those seal may have any reflection characteristics as long as, they can be discriminated from a circumferential background image. The image pickup means (CCD camera) picks up images of those seals. Its signal is processed by the position detecting

means to detect the two-dimensional positions (X value, Y value) projected on the image pickup element. The detected values become control signals for a pointer, etc.

### **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

(19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出廣公開發号

## 特開平11-53153

(43)公開日 平成11年(1999)2月28日

(51) Int.CL\*

裁別記号

ΡI

G06F 3/14

G06F 3/14

A

#### 審査部球 京韶球 語求項の数8 FD (全 13 円)

(21)出顧番号

**特顧平9-183173** 

(22)出顧日

平成9年(1997)6月23日

(31)優先権主張書号 特額平9-165203

平9 (1997) 6月6日

(32)優先日 (33)優先權主張国

日本 (JP)

(71)出廢人 591070646

野々村 友佐

愛知與名古屋市名京区西里町2丁目54番地

(72) 発明者 野々村 友佑

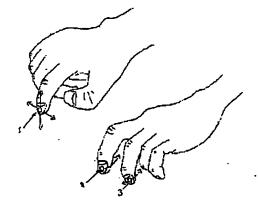
名古皇市名東区西旦町2丁目54番地

#### (54) 【発明の名称】 情報入力装置とその方法

### (57)【要約】

【課題】 設置場所をとらない情報入力装置とその方法。

【解決手段】 グローブ 爪あるいは爪の表面に貼られたシールなどを指標として その指標の動きをカメラにて撮影することによりカーソル、文字の入力を行なう。それにより従来必要とされていた大きなキーボード、マウスなどの情報入力装置が不必要になりコンピュータ等の電子機器が小型化される。



(2)

#### 【特許請求の葡囲】

【韻求項1】爪における所定の特徴または爪の表面につ けた物体を指標とし、その位置または所定の特徴変化を 検出手段により検出することによって、情報を任達する 情報入力慈贵。

1

【註求項2】 爪における所定の特徴または爪の表面につ けた物体を指標とし、その位置または所定の特徴変化を 検出手段により検出することによって、情報を伝達する 情報入力方法。

【詰求項3】詰求項1または2の情報入力装置または方 10 法において、

前記指標は、爪の表面に貼る物体であるところを特徴と する情報入力装置または、その方法。

【請求項4】請求項1または2の情報入力禁置または方 **柱において、前記指標は、爪の表面にコーティングする** コーティング村であるところを特徴とする情報入力装置 または、その方法。

【韻求項5】手足などの生体に装着するグローブまたは 若衣または皮膚に記された所定の特徴を指標とし、その 所定の特徴の位置またはその形、数、大きさ、角度、長 20 さの変化または見え隠れによる特徴変化、またはそれら の組み合わせを検出手段により検出することによって、 情報を伝達する情報入力装置または、その方法。

【鼬水項6】鼬水項」から鼬水項5のいずれかの情報入 力装置きたは方法における検出手段が、2個以上の情報 要素を持つ情報配列に、各々1つ以上の情報要素からな る2つ以上の情報プロックと、そのブロック群に対して 所定の位置に指標を収束させる収束点をもつ収束手段 と、指標に対してプロックの形またはブロック内の情報 度または位置または長さまたは、それらの所定の組み台 わせにて変化させるブロック変化手段をもつ情報入力等 震生たはその方法。

【請求項7】請求項1から請求項6のいずれかの情報入 力装置または方法において所定の指標分離手段を採用す る事を特徴とする情報入力装置またはその方法。

【韻求項8】韻求項1から論求項7のいずれかの情報入 力装置または方法において、前記検出手段は、カメラが 提影する彼写体映像を基にすることを特徴とする情報入 力装置または、その方法。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【嗚明の属する技術分野】本発明は、コンピュータ等電 子機器への情報入力を行なう情報入力装置。

【従来の技術】キーボード、マウス、トラックボール等 がある。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】従来のマウス、キーボ

器中に設置場所を確保する必要があった。 これらの装置 の設置のための有限な占有スペースが必要であったた め、とれら電子機器の小型化には限界があった。特に医 疫用途において従来、医療従事者がマウス、キーボード に触れ診断または治療上の情報または指示を機器に伝達 するのは、院内感染などを起こしやすくまたマウスなど の消毒が簡易消毒しか行えない等の消毒上の不具合等を 有していた。また一つの情報伝達手段にてキーボード、 2D、3Dマウス、トラックボール、ジョイステック、 タッチパネルなどの個々の情報伝達手段の機能を全て棚 罪するような情報伝達手段はなかった。さらに従来の手 話は、コンピュータにとって非常に伝達しにくかった。 [0004]

2

【発明の目的】本発明は、上記の享情に鑑みてなされた もので、その目的は、全く設置のためのスペースを必要 としない機器特にコンピュータへの情報入力のための情 報入方装置の提供、そして院内感染防止のために非接触 にて診断、治療、修復機器への情報伝達手段の提供にあ

[0005]

【課題を解決するための手段】本発明の情報入力装置 は、次の技術的手段を採用した。

[請求項]の手段] 情報入力装置は、爪における所定の 特徴または爪の表面につけた物体を指標とし、その位置 または所定の特徴変化を検出手段により検出する検出手 段を採用する。

【0006】[請求項2の手段]情報入力方法は、爪に おける所定の特徴または爪の表面につけた物体を指標と し、その位置または所定の特徴変化を任建方法として債 要素の数またはブロックの大きさまたは各ブロックの角 30 え その変化を検出手段により検出する検出手段を採用 する。

> 【0007】〔請求項3の手段〕請求項1または2の情 報入力装置または方法において、前記指標は、爪の表面 に貼るシールまたはシェルなどの物体であるところを採

> 【0008】 (館求項4の手段) 請求項1または2の情 報入力装置または方法において、前記指標は、爪の表面 にコーティングするコーティング材を採用する。

> 【0009】[請求項5の手段]請求項5の情報入力装 置または方法は、手足などの生体に装着するグローブま たは着衣または皮膚に記された所定の特徴を指標とし、 その所定の特徴の位置またはその形の変化または見え隠 れによる特徴変化を検出手段により検出することを採用

【0010】〔闘衆項6の手段〕請求項1から闘求項5 のいずれかの情報入力装置または方法における領出手段 が、2個以上の情報要素を持つ情報配列に各々1つ以上 の情報要素からなる2つ以上の情報プロックと、そのブ ロック群に対して所定の位置に指標を収束される収束点 ードなどは、設置のために卓上あるいはコンピュータ機 59 をもつ収束手段と指標に対してブロックの形またはブロ

5/24/2006 3:26 PM

特関平11-53153

(3)

ック内の情報要素の数またはブロックの大きさまたは各 ブロックの角度または位置または長さ、またはそれらの 所定の組み合わせにて変化せせるブロック変化手段を採

【0011】[請求項7の手段]請求項1から請求項6 のいずれかの情報入力装置または方法において所定の指 標分配手段を採用する。

【0012】 [請求項8の手段] 請求項1から請求項7 の情報入力装置または方法において、前記検出手段は、 カメラが提引する独写体映像を基にすることを採用す

[0013]

【発明の作用および発明の効果】

【論求項】の作用および効果】請求項】の情報入力装置 は、爪における所定の特徴または爪の表面につけた物体 による指標と、その位置または所定の特徴変化を検出手 段により検出し、検出したその変化情報により電子機器 などに情報(命令)を入力する作用をもつので従来の入 力手段であったマウスあるいはキーボードなどに触れる ことなく情報が任達でき、かつ使用感が良くかつ非常に 25 小型となる。

【0014】 [請求項2の作用および効果]請求項2の 情報入力方法は、爪における所定の特徴または爪の表面 につけた物体を指標とし、その位置または所定の特徴変 化を伝達方法として備え、その変化を検出手段により検 出する検出手段を採用するので、爪などの様々な位置、 所定の特徴変化を手指の動作によりできるので、非常に おおくの情報を伝達できる。

【0015】[請求項3の作用および効果]請求項3の 採用することにより非常に容易にかつコンパクトに情報 入力装置を構成することができる。それに伴い情報伝達 方法も簡便で容易となる。

【①①16】 [請求項4の作用および効果] 請求項4の 指標は、爪へのコーティング材のコーティングを採用す るととにより非常に容易にかつコンパクトに情報入力装 置を構成することができる。それに伴い情報伝達方法も 簡便で容易となる。

【0017】【請求項5の作用および効果】請求項5の 情報入力装置または方法は、手足などの生体に装着する 40 グローブまたは若衣または皮膚にに記された所定の特徴 を指領とし、その所定の特徴の位置またはその形の変化 または見え隠れによる特徴変化を検出手段により検出す るととにより従来キーボードあるいはマウスなどを使用 せず情報が伝達できる。また生体の多彩な動作を伝達で きるので、電子概器の多くの機能を制御したりするんど の非常に大きな情報を容易に伝達できる。

【0018】〔論求項6の作用および効果〕請求項1か ら間求項5のいずれかの情報入力整置または方法におけ る検出手段が、2個以上の情報要素を持つ情報配列に各

ャ1つ以上の情報要素からなる2つ以上の情報ブロック と、そのブロック群に対して所定の位置に指標を収束さ れる収束点をもつ収束手段と指標に対してブロックの形 またはブロック内の情報要素の数またはブロックの大き さまたは各プロックの角度または位置または長さ、また はそれらの所定の組み合わせにて変化せせるブロック変 化手段を採用するので容易にかつ確実に指標を検出でき 5.

【0019】 [請求項7の作用および効果] 請求項1か ら間求項6のいずれかの情報入力装置または方法におい て所定の指標分能手段を採用するので、複数の指標を少 なくとも1つ以上の検出手段にて捉えられる。

【0020】〔註求項8の作用および効果〕請求項8の 情報入力装置または方法において、前記検出手段は、カ メラが撮影する被写体映像を基にすることでコンピュー タ等の電子機器に容易に接続することができる。 それに 伴い伝達方法も簡便で容易となる。

[0021]

【実施例】次に、本発明の情報入力機器を、図1~5に 示す実施例に基づき説明する。

[実態例の機成] 第1 実施側は、ポインタとしての使用 を提示する。図2は第1寅銘例における情報入力装置の ブロック図を示す。この情報入力装置は、爪の表面に貼 られている図 1 における指標 1 と、それを程像する程像 手段(図2)と指標1における位置を検出する位置検出 手段(図2)とからなる。

【0022】指標1は、ビニールまたは低などよりなる 表面が赤色のもので、裏面に粘着面が縮され爪の表面に 容易に貼ることができる物(所謂シール)である。その 指標は、爪へのシールまたはシェルなどの物体の付与を 30 指標 1 は、赤色のシールで右入指し指に暫間的に貼付さ れている。このシールは周囲の背景画像と区別できれば どのような波長域の反射特性を待っていてもよい。そし てそのシールを据像手段(CCDカメラ)が鏝像する。 その画像イメージは、図4の赤色画像イメージとして認 知できる。そしてその信号を位置検出手段にて処理する ことにより緑像素子に投影された2次元の位置(X値、 丫値)を検出することができる。そして検出されたその 値がポインタなどの制御信号となる。ここでは位置検出 手段に既知の光点追跡手段。即ちCCDカメラの映像を フレームメモリにストアし、その画像イメージ上におい てある域値以上の強度をもつ信号範囲のエネルギー様の 重心位置を、検索する手法を用いて指標の位置を検出し tc.

> 【0023】この時撮影されたイメージを画像変換手段 にて直列の信号として位置検出手段に供給してもよい。 その場合作業に時系列の前後で信号を必要とするなら信 号を適当量のメモリに記憶し位置検出手段を実行しても 良い。そして位置検出手段はある域値以上の信号を検出 し、その信号の最大強度までの時間を計ることにより X 方向あるいはY方向の位置を求める。

(4)

【0024】〔実施例の効果〕本真能例の情報入力禁置 」は、設置スペースが不要のため、結果的に電子機器の 小型化ができる。

5

【0025】 (第2実施例) 図3は第2実施例の情報入 力装置を示す。

(実施例の構成) 第2 実施例は、マウスの代替としての 使用例を示す。図3は第2実施例における情報入力装置 のブロック図を示す。この情報入力装置は、爪の表面に 貼られている図1における指標1~3と、それを撮像す を赤、緑、青に分離する画像変換手段をもつ。この場合 分離された各イメージをメモリに記憶しても良いし、直 列データとして後段の解析手段へ受け渡してもよい。ま た特に赤、緑、青にこだわる必要は無く、分離できれば どのような波長域を使用して分離しても良い。そして1. つの情報(ここでは赤)を位置検出手段(図2)に接続 し、残りの2つを各々スイッチ状態検出手段へ接続し位。 置検出手段とスイッチ状態検出手段をマウスドライバに 接続する。この場合汎用性を持たせたいのならマウスド ライバは既存の物を使用してもよいし、また汎用性が無 20 くとも良いのなら省略してもよい。

【0026】図1における指標1~3が、緑像手段によ り据像されその信号が、画像変換手段により赤。緑、青 の各信号に分配され各々の信号が指標1、2、3に対応 した図4の4.5、6に対応分離する。そして赤の信号 即ち右手の人指し指の指標の位置を、第1実施例と同じ 位置検出手段にてX、Yの座標値が抽出される。との値 がカーソル7のX、Y値になる。即ち右手の入指し指の 動きあるいは、位置がカーソル7の動きあるいは位置と なる。この時操像範囲および比率とカーソル表示画面の 30 範囲およびその比率は、使用者が使用し易い値に適時設 定してもよい。

【0027】残りの緑、青の信号が、スイッチ状態検出 手段により撮像信号データ中に存在するか否かを検出す る。これは、図4における様、青色画像イメージでの 5 6の有気に対応する。そしてスイッチ状態検出手段 は、画像信号中の指標データの存在の有無によりON、・ OFFの出力信号を出力する。この時スイッチ状態検出 手段に適当な域値を設定することにより背景不要信号の 影響を減少させてもよい。このスイッチ状態検出手段か 40 ちの出力信号がマウスのボタンのON OFFに相当す る。即ち左手の人指し指の折り曲けによる緑の指標の見 え隠れがマウスの左ボタンのON、OFFとなり、左手 の中指の折り曲げによる青の指標の見えかくれがマウス の右ボタンのON、OFFとなる。

【0028】位置検出手段とスイッチ状態検出手段は、 汎用コンピュータに接続する場合汎用でウスドライバに 接続され、既存のマウスと同等な作用を全くスペースを 占有せずに実行できる。即ち図5に示した様に、右手入 指し指の動き(図1)によりカーソル?が所定の場所で 50 四角を記したが左ききの術者はこれを使用する。

あるFileメニューの位置に設定される。そして左手人指 し指4図1の矢印の方向に折られ図4の緑色画像イメー ジが消失し、それを受けてスイッチ状態検出手段がOF Fとなり、マウス古ボタンがシングルクリックされた事 と同等となる。そしてメニューの下にブルダウンメニュ ーが選択、出現する。

【0029】 [実施例の効果] 本真態例の情報入力装置 1は、設置スペースが不要のため、結果的に電子概器の 小型化ができる。従来のマウス、キーボード、タッチパ る振像手段(図2)と指標1~3における画像イメージ 10 ネルなどが不要となり、かつ非接触なので接触による感 築または接触による機器の消耗、汚れなどのトラブルが 生じない。

> 【0030】 (第3実施例)図6、図7は第3実施例の 情報入力整置を示す。ことではグローブなどの生体に付 与された物体を指標とし、主に感染などの接触による不 具合を解消する例を関示する。尚、図6は操作上の図 で、図7はグローブ前景を示し特に図7は、右手を図示 しているが左右の区別無く説明に使用する。

> [実施例の構成] 第3 実施例は手衛用のグローブでの情 報入方例を提示する。まず図6 古手の人差し指に第2 実 施例と同様に赤色で記された矢印の形のカーソルが記さ れており、この矢印を指標とし第2実施例と同様に画面 上の矢印形のカーソルが移動する。さらに左手の人差し 指には図7に示した形の矢印が緑色にて記されており、 中指には青色の星印が記されている。 ここで第2 実施例 と同様にひとさし指の見え隠れがマウスの左ボタンに、 そして中指の見え隠れが右スイッチに対応する。この指 標操作により第2 実施例と同様にマウス操作が可能とな

【0031】またグローブの手の甲に右手左手認識のた めの円形と凸字様の指標。即ち手指認識指標がその上に ある。図6においては左手を2章の円とし外側の円を 赤、内側を緑としさらに右手の円を骨とした。この色別 の円をまず手指標認識手段(図示しない)が認識し手の 左右を認識する。そして円上に記された凸指標により指 の存在方向を手指認識手段が認識する。ここで図6に示 したごとく左手甲に記された四角中に○が記された指標 は、図8表のアルファベット表構、即ち右手小指、楽指 が掃像手段より隠れているとき、入差し指側よりA. B. C. D. E. F. Gに対応しておりさらに右手の小

指が図8表の二進法一桁。薬指が二進法の2桁目に対応 している。ことで古手小指、楽指が覆い隠された状態に て、右手入差し指が左手薬指上の〇を覆い左手入差し指 を伸長し見え隠れし爪上の緑色の矢印形の有無を操像に て撮像すれば「C」が伝達される。同様に右手薬指先塾 の〇印が緑像手段にて操像されておりさらに右手人差し 指が左手中指上の〇を覆えば「P」が伝達される。そし て観指の円は改行コードとなっている。この様にしてア ルファベットを伝達できる。図6には右手にも同様な〇

5/24/2006 3:27 PM

(5)

[0032]次に各指の上に記された第の本数で特殊級 館の任達を行う。即ち左手人差し指の2本根を右手入差 し指で特切れば画面上に口腔内写真、MRI、X-線写 真などの画像が表示される。また観指の根を傾切ればブ ログラム終了で待機状態となるなど特定の診断、治療状 **速に対応している。また薬瓶の蓋にソレノイドやモータ** ーなどの程々な動力による開閉機構を取り付けておいて これを開閉するのに使用しても良い。

- 【0033】ここで使用するインキ、塗料などを築外根 または赤外根に反射特性を持ち可視光線で無反応な塗料 10 を用いれば従来と同じ外観のグローブとすることができ るので患者への見た目の改善ができる。

[0034] 〔実施例の効果〕手術用のグロープや手の 甲などに指標を記しその指標を使用することにより、診 筋、治療、修復機器などの機器に非接触にて情報を伝達 可能となるのでマウス、キーボードなどの接触式情報伝 建権器を介しての院内感染を防止できる。

【0035】〔第4実施例〕図10~図13は第4実施 例での使用を示す。ここでは従来のキーボード、2 Dま たは3 Dマウス、ジョイステックなどに変わる情報入力 20 機器としての使用を示す。

【0036】図10に示された3辺が等しい三角形を指 標とする。この指標の各項点を点状(円状)に各色、即 ちR. G. Bにてグローブにインキする。(この図は白 **鳥なので明確では無い。)とれが間接的に照明により照** らされて光点となる。これを上記第 1 を初めとする実施 例に従い座標値を求める。とこでこの各色の点は円でも 良いし、指標自身が円状であっても良いし、また計測点 は3点以上でも良い。

【0037】ここで第2実施例では各指にシールなどを 30 記して独立して動かしたが、ここでは手の甲などに個々 の指標の描画された物体上での相対位置が不変とし複数 個記した。また3角形以上の多角形を記しても良いが、 ことでは正三角形の頂点にR、G、B各色の指標を記し これを光点追跡法にて座標値をもとめ、以下の説明のた めなどに観分を図示する。それらの観分は光点以外に図 示した権に3角形の線を記したり、また重心を記してこ れらのどの観分またはその組み合わせを検出しても良い し、この時この三角形の角ブロックをR、G、Bなどの 各色に色分けして指標として使用しても良いし、重心を 40 加えて4点としても良い。また内部の重心などの点をと おる3直線を色わけしたり、外部の3角形を色分けした りまたはその組み合わせなどにしても良い。また一枚の 円のシールの変形具合を検出しても良い。この時これら 指標の長さ、面積、重心などの点の位置などの幾何学的 特徴をとれえてそれを機器への情報とする。

【0038】そしてこの三点を広角レンズなどの画角が ()度でないレンズを用いて少なくとも一台以上のカメラ を用いて短影する。ここでは一台のカメラを用い広角レ

ける画像座標上での座標検出を既知の光点追跡法にて行 う。この画像座僚上の6つの座標データによりこの三角 形の空間的位置が予測できる。これによりコンピュータ などの2 Dまたは3 D面面上に指面されたオブジェクト を三次元的に移動させることができる。( [57]

【71】参照)

【0039】図10が基準位置の三角形である。との位 置は陥者やカメラなどのレンズ性能などにより適時決め る。ここでカメラより遠方に動くと図11のごとく小さ くなる。向かって左回転そして向かって上に回転を行う と図12、さらに回転すれば図13となる。この時各頂 点の光点がコンピュータなどの解析手段(図示しない) にてその画面上での座標値を検出、計算する。このよう な動作により3点などの指標による空間位置が検出され る。との6自由度を使用し各種機器を副御したりオブジ ェクトを位置挟めしたりなどの各種情報を機器に伝達で きる.

【0040】またこの6自由度のデータを使用してテキ ストなどを入力しキーボードとすることができる。この 場合はこの指標の位置、角度を第3東総例様にあてがっ て所定の文字を任達する。例えば手を肘または手首にて 回転させることで「あ」行~「わ」行へ対応させ、こぶ しの前後動により角行に対応する。例えば「あ」行なら こぶしがカメラに近いとき、そして徐々に遠くなると 「お」行へと移行してゆくなどである。

【0041】 [実施例の効果] 手衛用のグローブまたは 皮膚に指標を記しその指標を使用することにより、診 断、治療、修復機器などの機器に非接触にて情報を伝達 可能となるので従来のマウス、キーボードなどの接触式 情報伝達機器を介しての院内感染を防止できる。また指 標の奥行き左右上下の位置にて直交3軸における移動ま たは位置の3自由度、それら3輪回りの回転による3自 由度が容易に伝達できるので従来の三次元マウスより低 価格で操作性が良くかつ小型、軽量である。よって特に 筋層撮影機よりの三次元診断回像の位置決めまたはバー チャルリアリティなどに有用である。またコンピュータ を介しての手話を形成するなど手話のコンピュータへの 伝達にも可能であるし、これらの伝達方法に対し発声機 能をコンピュータなどの制御機器に付加すればさらに良 い。従来この様な機器は複雑で高価がつ使いずらかった がこのシステムを用いることにより近い将来汎用的なコ ンピュータでも各種情報の入力が従来のキーボード、2 Dまたは3Dマウス、ジョイステックなどの情報入力機 器を使用せず可能となるし、それに伴いパソコンがより いっそうコンパクトになる。

【0042】〔第5真施例〕情報要素を糧像機器(ここ ではCCD)の画素または、それに対応したメモリーを 情報要素とし、それを要素としとした情報配列。即ちC ンズを使用した。ここでこの各R、G、Bの各光点にお 50 CDアレイまたは、それに対応するメモリーアレイを有

5/24/2006 3:27 PM

特関平11-53153

(6)

し、そしてその配列中または、その配列を含む情報要素 の所定の集合体である情報プロックを3つ以上の情報ブ ロックとして構成し、その各プロック母の基準以上の光 強度を演算し光点を追跡する既知の技術を応用する技術 を開示する。この技術を応用して指標を検出する。即ち まず一例としてここではブロックを4分割として円形の ブロック(図14)を使用し、光点を追跡した。このと き本発明においては計劃カメラの全面素を全て含み、そ れ以上の面積をもつブロックを初期設定して初期画像の 基準値以上の光点に関して、xを各プロックの強度とし 10 各ブロックへの移動係数をX={(b+d)-(a+ c) K/(a+b+c+d),  $Y = \{(c+d)-$ (a+b) } K/ (a+b+c+d) を用いて光点を追 動する。ここでKは適当な定数で集束に対して適時増減 させても良い。そして第2画像にて光点に集束しつつ、 かつブロックの大きさを縮小させる。ここでブロックの 大きさは海算対象の全画索鼓の()~数倍程度に設定す る。今回は4倍程度とした。またブロック中に関値を設 けて、その関値以上の画素のみを演算可能とするように した。これはCCDのタイミングコントローラーが発生 26 する画案クロックとスタートパルスまたは基準クロッ ク、水平、垂直信号などのタイミングパルスを基に関値 以上の画家データのみを、その画像における座標値とと もに海算または記憶またはその双方の処理を実行する。 ことでこの操作を完全にソフトウエアで実行しても良 Ļì.

9 .

【0043】ここで図14~図19のごとくブロックの 大きさの変化率は、光点を追従できればどの様な変化率 でも良いし、その大きさも追従可能なら大きくても小さ くても良い。図14の円プロックはパターンマッチング し借円となっても良い。 図15のように収束点を外部に持 ち各プロックが健散していても良い。図16のように情 報要素を直視的にもつ3つの独立プロックをもち収束点 も独立したプロックでも良い。また独立プロックを放射 状に3つ以上有しても良い。図17.18のごとく競角 展開しても良い。ここで集束点を定義するベクトルV 1 とV2は固定でも良いし、動的に変化しても良い。

【0044】そして演算に供した強度が基準値以上の情 報ブロックである光ブロック中における情報要素の形や 大きさにより6自由度の空間位置を検出する。ことで星 40 型や四角型などの形についてもこの基準値以上の光強度 により形成されれいる光ブロック中の情報要素形により 検知しても良い。また最初に四角型または多角型または 星型のプロックを定義して光点追跡しその後に<del>5階</del>にて 回転整合してその形状を認識しても良い。ここで他のパ ターンマッチングや解析的手法などの手法を使用しても 良い。またOCR様の機構によりこの形状を言語として 顯訳しても良い。またN次式(Nは1以上の整数)やテ ーラー起数、マクローリン級数、テーラー秘数、フーリ

【0045】図6、7の手の甲またはに記載された円形 の指標または図14の円指標については、中央に検出波 長にたいして特異的に吸収または反射するインキにて塗 られた指標に対して既知の手法に基ずき光点追跡手段が 集束する。 ここで指標が4 分割に波長分けされているの でとの各波長対応指標が3.4分割光ブロックの各波長 対応画案が最大となるように1~3自由度にて回転し各 ブロック強度の和が最大となる位置で停止する。勿論、 手が勤けば、また一連の動作が動き出す。

【①①46】中央に検出波長にたいして特異的に吸収ま たは反射するインキにて塗られた指標に対して既知の手 法に基ずき光点追動手段が集束する。 とこで4分割され ている線を中心点より外部に向け走査して交差した線の 間隔や数を計測する。即ち図6、7、19に示された様 に外周に向け円形の模様が付与されておりこの数が単に 伝達する数(コード)となっている。 とこで図19にお いて走査線にて走査が完了し「5 が送信された。この 5はコンピュータ上のある特定な制御コートと対応して おりその機能が発現される。この時収束点を走査開始点 としたが、これは独立していても良い。

【0047】ととでこの象分の間隔が予め設定された基 **準間隔に照らし合わせて2造化されるなどの縞の間隔や** 本数をコードとして与えればさらに大きな情報を伝達で きる。もちろんバーコードをこれらの鶴間様に円形に印 刷しても良い。一般にパーコードは直像的であり原則と して平面近似の物のみに有効であるが以下の手法を使用 すれば曲面でも良いし、また本発明では汎用的なコンピ ュータ入力装置となるのでパーコードリーダーなどのよ うな特殊な機器がいらない。特に半導体レーザによる定 査機構をバーコードでは大く採用しているが本発明では 不要である。ことで情報伝達因子またはコードの読み取 り方法またはそれらの伝達情報の稿正方法を記載する。 これらの根分間隔などの検出には位置による変形を箱 正、または利用して情報を抽出する。この抽出、補正な どの方法として:

#### 【0048】スパイラル走査法

中心に位置している指標を基準値以上の光により形成さ れた画案の外周形状を得る。この形状をもとに円状また はスパイラル状に走査してある質値以上の値のラインと それ以下の値のラインを2値化コードとしてその周期パー ターンを検出する。ここで円状に定査する場合中心指標 外形と相似形にし同心円状に、間隔をあけて定査する。 この間隔(それぞれの定査円の半径などの各種図形歪み など)も中心指標の形状変化より計算しもとめる。スパ イラル状も円状に運処し走査してコードを読む。

#### 【①049】葦準格子または稿法

撤送波に値する鎬を指標とする変調波形にて鍛送波を既 ·知のものとしておくことで、指標付与物体の位置の変化 エ級数などの各種式などにて近似、マッチングしても良 50 による指標形状の変化を、キャンセルし指標である変調

待闘平11-53153

(7)

波の変調液長に対応する情報をえても良い。基準液長のサイン液と指標液長のサイン液を描画して、基準液の提像液をもとに指標構の液長を検出して位置の変化による液長変化を箱正して指標の情報を得手も良い。とこで基準値をは計測値は指標に対してどの位置においても良いし、その形状は格子状、放射状などどのような幾何学的模様でもよい。また2値化していても良いし、多値化していても良い。そして計測緒はビートをとりあらたな稿を発生させてそれを計測しても良い。この時対向する2つずつの根上での定性により指標が傾いていても結正できるようにしても良い。ここで稿定を併用してバックグラウンドノイズを除去しても良いし、稿を90度ずらして描画してもよいなど、指標間での位相を変えその位組置を情報に達に使用しても良い。これらの稿を基準格子を通して観察しても良い。

11

#### 【0050】半径標直線による方法

円の中心点から円周に対して指面された円の半径に値する直線または直線器の長さの撮影像では、その変形に対する回転軸を基準にしてCOS、SIN成分に分けて変化するのでその変化成分を分離して「情報伝達因子とし 20 ての指標としても良い。またこの場合円の位置による変形を補正、修正するためにこの因子を使用してもよい。この操作の後スパイラル走査を併用しても良いなど他の方法との併用を行っても良い。

#### 【①①51】円の変形具合による方法

撮像して円(楕円の場合がほとんどである)外層の形状を少なくとも3点以上の点について計測しその変形具合を見る。これによりコードの間隔稿正を行う。またはその大きさ、変形具合により情報を伝達する。また円(楕円)の中心点をもとに長軸と短軸(円の場合はどこでも良い)を求めて、での長さと基準座標系における各軸に対する角度を求めて、空間位置を求めても良いし、円の変形具合をもとに整合し空間位置を求めても良い。

## 【0052】多重円法

中心を同じくする2つ以上の円の複様にて、その重心を 光点追跡にて検出する。その後放射状に多数の円の間隔 を測定する。この間隔によって情報の伝達をおこなった り、この間隔の変形具合で、この円を補正しても良い。 この間隔をIDNoなどに使用しても良い。ここで中心 を同じてない円や、波長を変えた円、波長を変えて多重 40 に配置された円などを使用しても良いし、その組み合わ せでも良い。その場合ことの役何学的位置、寸法は既知 でも未知でも良いし円はグラデーションを付与してよ良 いし、多段階に階調を付与してさらに情報量をおおくし ても良い。

【0053】ここでディスプレイ上にタッチパネルに使用されるボタンなどの表示を行い非接触にて操作をおこなっても良い。

【①①54】 [実施例の効果】 I Dナンバーやパスワー 等どのように操作するかは、操作者の自由であり特に限 ドの伝達としての使用がさらに容易となり、かつ多くの 50 定されるものではない。また多ボタンマウスならボタン

情報を少ない面債に多重に強画できかつ非常に単純な機 様にて真現可能なの特徴を有しているので複雑な情報の 伝達が容易に可能となる。また手術用のグローブまたは

伝達が容易に可能となる。また手衛用のグローブまたは 皮膚に指標を記しその指標を使用することにより、診 断、治療、修復機器などの機器に非接触にて情報を伝達 可能となるので従来のマウス、キーボード、タッチパネ ルなどの接触式情報伝達機器を介しての腕内感染を防止 できる。そして指標の奥行き左右上下の位置にて直交3 軸における移動または位置の3自由度。それら3軸回り の回転による3自由度が容易に伝達できるので従来の三 次元マウスより低価格で操作性が良くかつ小型、軽量で ある。よって特に断層撮影機よりの三次元診断画像の位 置決めまたはバーチャルリアリティなどに有用である。 またコンピュータを介しての手話を形成するなど手話の コンピュータへの伝達にも可能であるし、これらの伝達 方法に対し発声機能をコンピュータなどの制御機器に付 加すればさらに良い。従来この様な機器は複雑で高価か つ使いずらかったがこのシステムを用いることにより近 い将来汎用的なコンピュータでも各種情報の入力が従来 のキーボード、20または30マウス、ジョイステック などの情報入力機器を使用せず可能となるし、それに伴 いパソコンがよりいっそうコンパクトになる。また縞な どを利用したものなどは、走査法に比べて並列処理に有 利で高速に処理ができる。

【0055】 【変形例】上記の実施例では、爪にシール を貼りそれを指標としていたが、爪の形状あるいは爪の 小爪の形状を指標としてカーソル、文字の入力のための 情報入力手段として用いても良い。またコーティング材 を塗布して同様の効果を得てもよい。また爪に印刷を施 しても良い。さらにここでいうシールとはシートに粘着 剤を付与したものまた付け爪などから、指輪のように機 械的に仮止めできるもの。またはインブラントのように 人体内などに埋め込むものなどまで、その材質や固定方 法、仮止め方法などはどの様なものでも良い。また請求 項4の「記された」とは単に皮膚やグローブなどにイン キで書いた物から指輪などの観報的な仮止めのようなも のへの記載も含む。さらにそれらの指標を紫外、可視、 赤外、ラジオ波などの電磁波にたいして検出可能な範囲 にて被長別に指標を多重鉛画、印刷、付与して情報量を 増大させても良い。この時とこの爪に5つのコードを入 れて、その階層を他方の手、指にて指定するなどすれば 50音を伝達できる。アルファベットなどの他のコード も同様であるし、機会の操作など他の情報に対応しても 良い。これらのコードにて個人認識をしても良い。

【0056】上記の実施例では、古の人指し指を位置の 指標としまた左の人指し指をマウスの左ボタンとしさら に左の中指をマウスの右ボタンとしたが、どの指を情報 を任道する機器のどの機能または画面上または表示なし 等とのように操作するかは、操作者の自由であり特に限 定されるものではない。また多ボタンマウスならボタン

5/24/2006 3:28 PM

(8)

の蟄だけ使用する指を増やしても良いし、文字を入力す るためにすべての指を指標として使用しても良い。また マウスポタンのみを従来どうりのスイッチとしカーソル 移動を本方法とするなど従来の方法との併用をしてもよ i,

13

【0057】とこで個々の指標を色分けせず指上の線の 数と円の数を変えた手指認識指標を使用し同様に文字を 伝達してもよい。またひらがな、カタカナを伝達しても よく、それぞれの指標を何の機能と対応させるかにはと らわれないさらに左手、右手を全て使用しても良いし片 10 長別にしてその長さを3つの直線ブロックにて整台、追 方のみを使用するなど全ての指標を使用しても良いしま た部分的に使用しても良い。また図9のごとく着衣に指 標を設けてもよい、この場合この指標をシールとして息 者ごとに廃棄すれば院内感染を防止できる。

【0058】所定の特徴変化は本真値倒では見えかくれ というスイッチ状態に対応していたが、形状の操作案子 上にたいする投影面論または形状の変化を連続的に変化 するスクロールバーなどに対応してもよい。その場合、 画像イメージを各種級分応用フィルター、FFT、ウエ 制御信号としても良い。この場合スペクトラムの変化を 指標としても良い、たとえば結像面で直根の場合その直 交する方向を基準軸としてその軸への投影部分以外を() などの値(DCまたはオフセット値)とする波形を規定 する。ここでこの皮膚上に記した直線が回転すると周波 数空間で高調波が減少するのでこの度合いを観察すれば 角度が判明する。また左回りと右回りでは位相の変化や 時系列上での予測を行うと良い。また2次元フーリエ変 換を行い所定の少なくとも1つ以上で点または直算また は3角形以上の多角形での演算ウインドウを設定しそれ 30 らの高調波の増減を観察しても良いし、そのウインドウ を変化させたり座標値を変化させて対応しても良い。

【0059】 各指における指標の位置または形状の変化 あるいはその双方を用いて、所定の文字コードなどに対 応させ文字などを入力してもよい。また仮想キーボード を空間に定義しその位置への対応を計ってもよい。 その 場合上記真施例では、1台のカメラを使用したが2台以 上のカメラをステレオカメラとして使用し、指標の空間 的位置を捕らえ所定の空間位置に対応した仮想キーに対 応した文字コードを入力しても良い。この場合従来のキ 46 ーボードにおけるキー負荷に起因する関節炎などの不具 台が生じにくい。空間認識では近似値。予測値または制 限条件を設けてより高速により単純に式を設定しても良 いし、厳密解をもとめて正確な空間位置を求めても良い し、手指の動作特性にあわせて補正を与えても良いな ど、使用目的にあわせて適時選択すれば良い。

【0060】上記真施例の場合撮影されたイメージを2 次元のメモリイメージとして記憶しそのイメージを位置 検出手段に与えたが、処理系が高速あるいは並列処理が 可能など特にメモリを必要としないのなら省略してもよ 50

い。もしメモリを用いるならメモリイメージは時事刻々 と更新されるてもよいし、適時フリーズしても良い。ま た光点追跡法は既知のブロック形成法や開館付きのカウ ンタによる方法でも良い。カウンタ法の場合はアナログ で処理しても良いし、デジタルで処理しても良い。また 光点追跡プロックはどのような形でも良いし、また動的 にブロック数、形をかえて集束しても良いし、ソフトウ エアでもハードウエアでまたはその両者にて実現しても 良い。さらに直角三角形の重心と各頂点を結ぶ直線を波 跡することにより、直観ブロック長、各直観ブロック角 度の変化が検出し空間伝達因子としても良い。またプロ ックの大きさ、角度、形の変化率は光点を追従できれば どの裸な変化率でも良いしその大きさ、角度、形も追従 可能なら大きくても小さくても良いどのような値でも良

【0061】検出コードなどの情報は、2値化の周期パ ターンでも良いし、多値化でもよい。また周期を読んで も良いし、強度を読んでもよいし、電磁波に対する吸 ープレット変換などを用いて特徴を抽出し、その変化を 20 収. 反射、透過、共鳴などの特異的な被長またはそれら の組み合わせでも良い。

いし、物体にたいして整合し変化させても良い。

【0062】RGBなどの少なくとも分離可能な1色以 上の面積による情報の伝達においては関値付きの色(波 畏) 別カウンタによりその画案をカウントしてその絶対 個数または相対個数により情報を伝達しても良い。例え ば4方向へのジョイステックにたいしてCCDのカラー 画素4組のそれぞれ1つを対応させて図14のように4 分割色プロックを設定する。ここで4 色をA ( λ l 波長 にて反射または吸収または透過)、B(入2波長にて反 射または吸収または透過)、C(入3波長にて反射また は吸収または透過)、D(A4波長にて反射または吸収 または透過)色とする。ことで色とは可視色だけではな い。そして所定の留値を設けノイズに影響されずかつ各 色のカウントが可能な値に設定しておく。そしてこれら の各色のカウントを行いその比率により4方向のジョイ ステック情報とする。即ち最も多い色または総振幅量の 多いのがA色ならAの対応するジョイステック情報とす る。一方ベクトル台成指示型のジョイステックなら4色 の比率の合成によりその伝達情報とする。これらの情報 の表現は操作者の自由である。一例としてA、B、C、 D色の情報要素数または、その振幅値をCA、CB、C C、CDとし、CXのXをA、B、C、Dとすると各比 率はCX/(CA+CB+CC+CD)などであらわさ れ、これをジョイステック情報とすれば良い。この式は あくまでも一例であり重みをつけたり退度、加速度によ り変化係数をもうけたり、ゲーム内容などの各種データ よりフィードバック係数をもうけても良い。これらによ りジョイステック標の入力概器を上回る操作性が非接触 にてかつ手軽に行える。

- 【0063】画像検出し易くするために指標は、 補助光

(9)

などの照明を使用してよりコントラストを待たせてもよいし、指標の背景に対して補助色、反対色、同系色などの背景色または背景照明を副御し、指標をより後出しやすくしても良い。この場合、背景色は、手やグローブと同系色にしても良い。この場合指標と背景という単純な機図になるので、簡単な操作にて指標のみを捉えやすい。また指標と同系色、反対色、黒、白などの色を用いても良い。この場合は指標、生体の指標の取り付け場所と背景で大きなコントラストが生じるので、これを指標の位置検出に対して補助的に使用できる。この場合指標と指標値辺、さらには背景でコントラストが大きく違うのでパターン認識しやすい。また画像を反転しふがとし、指標を検出しやすくしても良い。

15

【0064】一般的にはCCDカメラなどの緑像素子の 振幅における量子化は、8 b i t 以下だが、これを8 b i t 以上にしてコントラストを増強しても良いし、指標 とカメラとで直線偏光を付与して指標検出を容易にして も良いし、回新格子を設置してその回新パターンを検出 することにより、より容易に指標を捉えても良い。また R、G、B分解などの波長分離のみならず、各液長毎に 20 演算を施して指標の位置検出を容易にしても良い。一例 として各液長における2次元回像の強度配列をRD、G D、BDとすれば、RD/GD+BD(他波長も同様に)またはRD-{RG+RB}(他波長も同様に)またはRD-{RG+RB}(他波長も同様に)またはRD-{RG+RB}(他波長も同様に)またはRD-{RG+RB}(他波長も同様に)またした。ここで各変数に適当な定数を受算しても良い。さらに、ここで情報配列の演算額や、演算後、または、その途中において、配列要素を11乗してS/N比などを上昇させても良い。一例として:

- 1 W1 W2
- 2 W1/W2
- $3 = (W1^{m}K1)/(W2^{m}K2 + W3^{m}K3)$
- 4 (W1\*K11) (W2\*K22 + W3\*K33)
- 5 D^n

これらは、自由に組み合わせても良い。

 ${(R * Kr) - (B * Kb + G * Kq)}^n$ 

 ${(G * Kq) - (R * Kn + B * Kb)} \land n$ 

 $\{(B * Kb) - (G * Kq + R * Kr)\} \land n$ 

 ${(R * Kr) / (B * Kb + G * Kq)}^n$ 

 ${(G * Ka) / (R * Kr + B * Kb)}^n$ 

 ${(8 * Kb) / (G * Kq + R * Kr)} \land n$ 

などである。

【0065】とれらの指揮検出を容易にする手段は一例であり求める指揮が明確に検出されれば、どのような手法でも良い。即ち4波長以上のフィルターを設けたり、またブローブに記した指表だフィルターも狭帯域のものや広帯域のもを複数用いたり、その自みを付与したりしても良い。その場合そのすべての帯域のコントラスト強調または、指標分離、指 50 とのような波長に対応しても良い。

標検出を容易とする全ての演算を列挙はしないが、指標 検出を容易とすればどのような演算でも良い。つまり指標によっては、一例として:

 $\{(R-G) \times (R-B) \times K1 - K2 \times R\}$  n  $\{(G-R) \times K3 - (B-R) \times K4\}$ 

(B-R\*K5) n

い。また指標と同系色、反対色、黒、白などの色を用いなどにより角波長域の指標が求められる場合もあるなても良い。この場合は指標、生体の指標の取り付け場所と背景で大きなコントラストが生じるので、これを指標である。この場合指標である。この場合指標である。R、G、Bは、赤、緑、青などの所定の液長域にと指標様切。さらには背景でコントラストが大きく違うなける情報配列。

|n| > 0

K1~K5は、任意の定数。機器ごとに設定する。不要な場合も多い。ここで以上等の指標分離手段が所定の波長帯域の一部または全部における情報配列から、少なくとも一つ以上の他の情報配列の一部または全部における情報を、所定の減算または除算またはその両方の演算を行い、かつ、その結果の値をn景(1n1>0)する享により所定の指標を抽出を採用しても良い。

20 【0066】画像検出し易くするためあるいは空間的な 位置および特徴変化を検出するために指標の形状は、球 状、円状、N角形様など特徴的な發向学形状あるいは模 様であっても良いし、1本以上の鏡い微状のデザインを 指標上に成してもよいし、適当なアイコン様な模様を施 しても良い。またコードを解説する時には、検出コード は2値化の関期パターンでも良いし、多値化でもよい。 また周朝を読んでも良いし、強度を読んでもよいしまた はその両者の組み合わせでも良い。また各種微分フィル ターなどの特徴検出手段を使用して指標を抽出しても良 30 い。

[① 0 6 7] 指標は、LE Dなどの発光体または蛍光あるいは燐光などの自己発光物質など指標自身が発光するものを用いても良い。また照明と伴に使用してもよい。さらに仮想キーボードを空間に規定した例において、キーコードのキーの位置区別を可視光線での根状投影などによる仮想キーボードのイメージを空間に投射してキー操作の介助としてもよいし、これをコンピュータの蓋や机に投影してキーボードを明確に示しても良い。この投影にはレーザー、自然光などの各種光煙をスライド、スクリーン、回新格子、ホログラムに照射し生成しても良い。

[0068]上記突施例では、手衛用のグローブ、シール、ペイントなどを用いたが、指輪状の機械的保持具、ペン状の物、指や爪などの生態を三次元計測し製作したシェル状の被覆物などの生体に付与するものならどの様な物でも良く、また手衛などの医療用途に限定される物でもない。またグローブに記した指標は直線、曲線、円、四角、三角、多角などどのような幾何学模様であっても良く、またその色または照射電磁波への反射特性もどのような波長に対応しても良い。

5/24/2006 3:29 PM

17

【0069】シェルの場合、爪または指などの生体を印 象採得して模型を制作しその模型上でワックス、レジン などでシェルを製作し、それをもとに型を作り金属、レ ジン、胸材などを原料として鋳造、重合、焼成処理を施 してシェルを作成し、それを指標としても良い。また爪 のうえでレジンを宣合させてそれを指標としても良い。 これらの場合その行程中に特定波長の電磁波に反応する ように色などの波長選択性を与えたり、根状、円状、多 角状。またはそれらの組み合わせにての役何学的模様に より特定情報に対応するように製作しても良い。

【0070】使用する照明は、指標が撮像手段にて認識 できればどの様な物でも良く、長波帯などの数H2のラ ジオ波からXー算などどの様な波長の電磁波または音波 などの媒体液などを使用してもよい。

【①①71】小型のLCチップを貼付し複数のアンテナ で位置を検出してもよい。

【0072】磁気共鳴物質を貼付しMR I などで位置を 検出してもよい。

【0073】各々の情報ブロックは能れていても良い し、接していても良いし、オーバーラップしていても良 20 い。また収束点や定査を開始する定査点は各要素、各ブ ロックから適時位置ベクトルを設定すれば良いし、時々 刻々と変化させても良い。各波長の収束点と使用情報ブ ロックは同じでも良いし、独立していても良いし、一部 **巣用でも良い。また図20にスタート時の情報ブロッ** り、情報配列、情報支持配列、指標、指標に従い変形し たブロック例を記す。

【① 0 7 4 】指標の空間位置検出には、パターンマッチ ングによる整合例を使用しても良いし、また解析的な手 法を用いても良い。パターンマッチングによる整合例と 30 して、まずn角形(n>2)の指標の各辺と各角度の値 を基準空間に設定して指律の操像値からの空間的位置の ずれを頂点、各辺などの2等分線の交点、重心点などの 点、各辺の長さ、それらの角度などの適当な組み合わせ などより整合が可能であるし、直根、直根群、曲線、曲 観群などまたはそれらずべての組み合わせなど無限に整 台手法は存在するのでことでは一つ一つすべてにわたり 記載はしないがどの手法を用いても同様の効果がえられ れば良い。また同様に解析的手法として程像指標のn角 形の辺、重心などの特徴点への長さ、またはそれらの根 46 【符号の説明】 分が成す角度などを検出すれば空間位置が判明するし、 パターンマッチング同様各種幾何学による検出も可能で あり、こちらも同様にそれらすべての組み合わせなどは **無限に存在するのでここでは一つ一つすべてにわたり記** 載はしないがどの手法を用いても同様の効果がえられれ ば良い。そしてこれらの計算手法に上述領正、予測、近 似、制限条件を付加すればさらに自由度は増加するが、 同様に効果がえられればどのような操作でも良い。

【0075】上記の真施例または変形例は個々に実施し ても良いが組み合わせて実施するなどしても良い。また 他の概器と連動し使用してもよい。

【図面の簡単な説明】

(10)

【図 1】情報入力装置の指標とその操作―例の図であ る。(右手のみが第1突舷例、両手が第2突施例)

【図2】情報入力機器のブロック図である。 (第1 実施

【図3】情報入力級器の帰俸イメージー例である。 (第 16 2実施例》

【図4】情報入力機器のマウスカーソルへの応用一例で ある。(第2実態例)

【図5】コンピュータ上でのカーソルの動作模式の一例 である。(第2庚施例)

【図6】グローブまたは皮膚上の指標による操作方法の 一例。

【図?】グロープまたは皮膚上の指標の一例(前景)。

【図8】指標に対応するキーコード(アルファベット) の一個。

【図9】衣服に貼付または猫面した指標の一例。

【図10】基準位置での指標の一例。

【図11】基準位置より違い指標の一例。

【図12】基準位置から左、上後ろヘシフトした指標の

【図13】図12よりさらにシフトした指標の一例。

【図14】円形指標で、4分割情報プロックを有する光 点追跡プロックの一例。

【図 15】離散的な情報ブロックを有するの光点追跡ブ ロックの一例。

【図 16 】直隙的に情報要素を配列して情報ブロックを 複数もつ光点追跡プロックの一例。

【図17】外部に多数凸な情報プロックを複数もつ光点 追跡ブロックの一例。

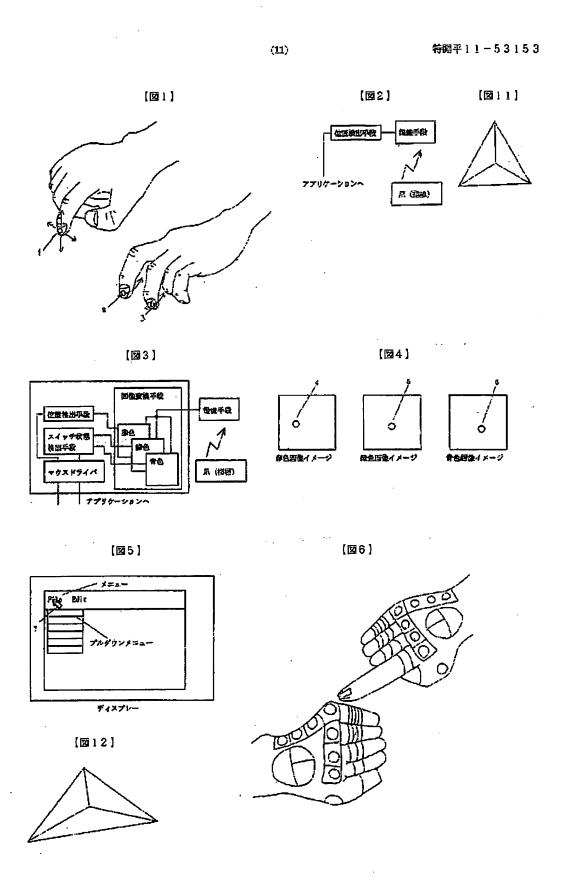
【図18】外部に凸な情報ブロックを複数もつ光点追跡 ブロックの一例。

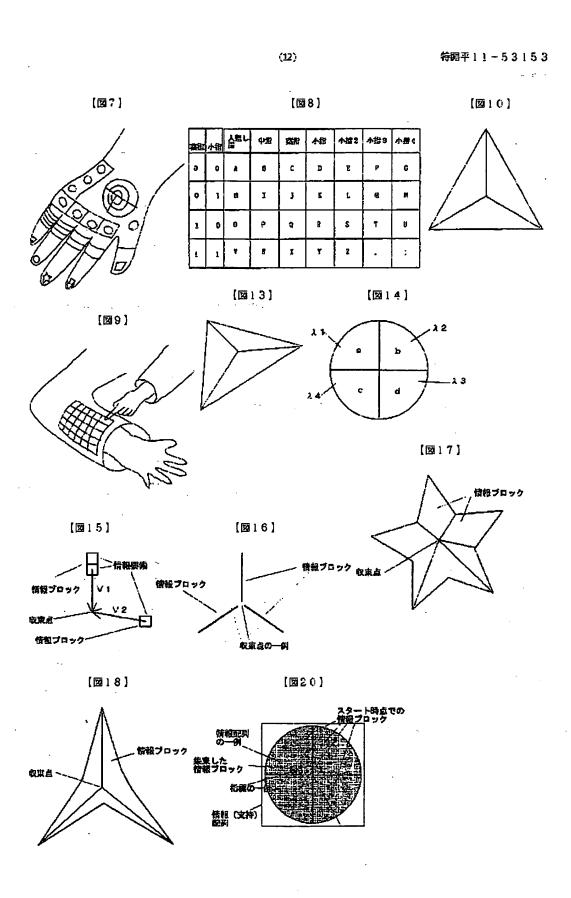
【図19】 (光点) 指標の周囲に精報を有するコード群 を有する指標の一例。

【図20】情報プロックの梟梟(変形)例で、情報配列 などとの一関係例。

- 1 指標1(右手入指し指)
- 2 指標2 (左手入指し指)
- 3 指標3(左手中指)
- 4 赤色画像イメージ
- 5 緑色画像イメージ
- 6 骨色画像イメージ
- 7 カーソル

5/24/2006 3:29 PM





(13)

**特闘平11-53153** 

[図19]

